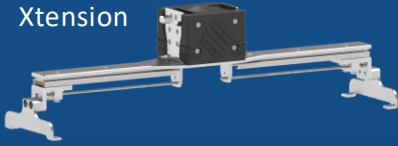


Datenblatt XtenderGripper

Dieses ToolCube ermöglicht die Erweiterung des Greifers um ein Vielfaches und kann somit zwischenzeitlich auch große Objekte wie Kisten oder Bauteilträger greifen. Mit dem Zweibackengreifer aufgenommen übersetzt dieser Greifer die Parallelbewegung und kann in der Spannweite flexibel eingestellt werden.

Xtension



Base



Allgemeine Daten

Gewicht:	Base 266 g / Xtension 658 g
TCP-Offset:	Base 198,5 / Xtension 227 mm zum Flansch
Kraftbereich:	40 – 200 N
Anzahl Greifkontakte:	2
Betriebsart:	Passiv - betätigt durch 2-Finger-Greifer
Betriebstemperatur:	0 °C - 50 °C
Verunreinigung:	vor starkem Schmutz und Staub schützen
Schnittstelle:	ToolCube Fingertips
Schließzeit:	Greiferabhängig / Robotiq 2F-85 = 0,5 s

Greifersteuerung – Distanzen in mm

Ablegen	Aufnehmen	Aktivieren	Deaktivieren
85	70	45,5	71

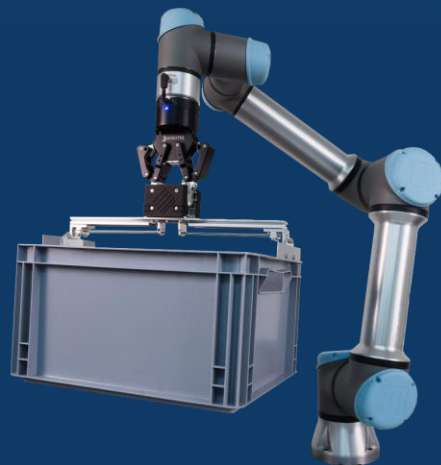
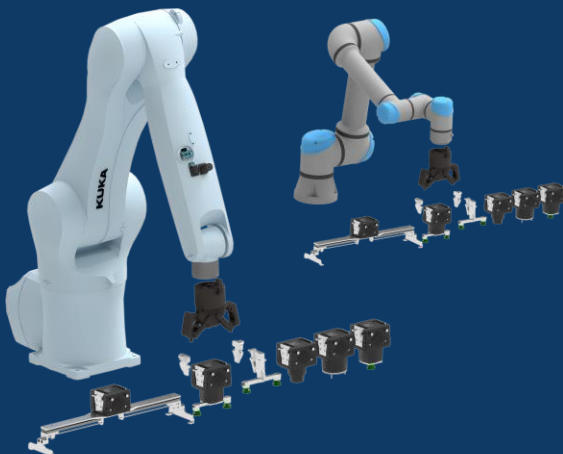
Maße in mm

Ausführung	Breite	Tiefe	Höhe
mit Erweiterung	432	100	122,5
ohne Erweiterung (Basis)	82,4	74	85,5

Voraussetzungen: 2-Finger Parallelgreifer mit mindestens 50 N Greifkraft und 40 mm Öffnungsdistanz

Anwendungsgebiete

Werkzeugwechsel, Greifen von unterschiedlichen Größen, Greifererweiterung, Boxen, Werkstückträger oder einfach nur Greifer-Finger-Austausch



ToolCubes sind **roboterunabhängig** und können mit vielen herkömmlichen 2-Finger-Greifern verwendet werden, egal ob Industrieroboter oder Cobot.