

Datenblatt SurfaceGripper



Der SurfaceGripper kann flache und schwere Bauteile mit glatter und leicht rauer Oberfläche greifen (bis zu 5kg). Dabei wird das Bauteil fixiert und das Wackeln des Bauteils wird nahezu restlos unterbunden.

Allgemeine Daten

Gewicht:	342 g
TCP-Offset:	221,6 mm zum Flansch
Kraftbereich:	100 – 200 N
Anzahl Greifkontakte:	1
Betriebsart:	Passiv - betätigt durch 2-Finger-Greifer
Betriebstemperatur:	0 °C - 50 °C
Verunreinigung:	vor starkem Schmutz und Staub schützen
Schnittstelle:	ToolCube Fingertips
Schließzeit:	Greiferabhängig / Robotiq 2F-85 = 0,5 s



Greifersteuerung – Distanzen in mm

Ablegen	Aufnehmen	Aktivieren	Deaktivieren
85	70	57	70

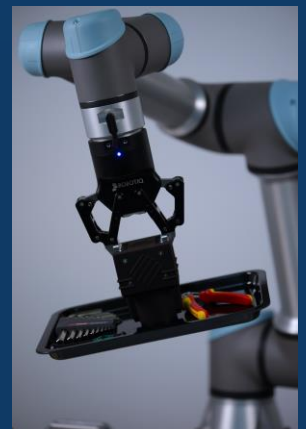
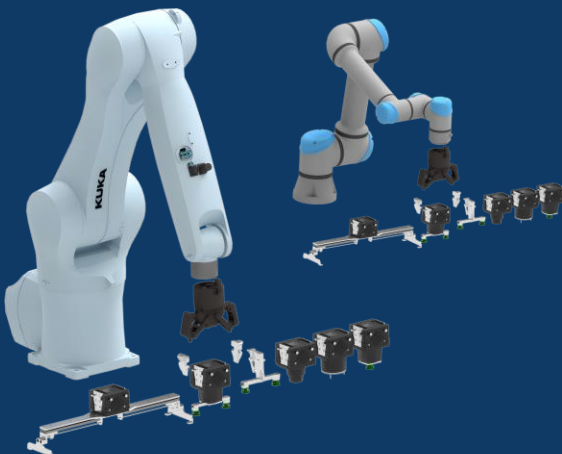
Maße in mm

Breite	Tiefe	Höhe
82,4	74	108,6

Voraussetzungen: 2-Finger Parallelgreifer mit mindestens 1000 N Greifkraft und 40 mm Öffnungsdistanz

Anwendungsgebiete

Werkzeugwechsel, Greifen von Blöcken, Platten und anderen schweren und flachen Gegenständen



ToolCubes sind **roboterunabhängig** und können mit vielen herkömmlichen 2-Finger-Greifern verwendet werden, egal ob Industrieroboter oder Cobot.